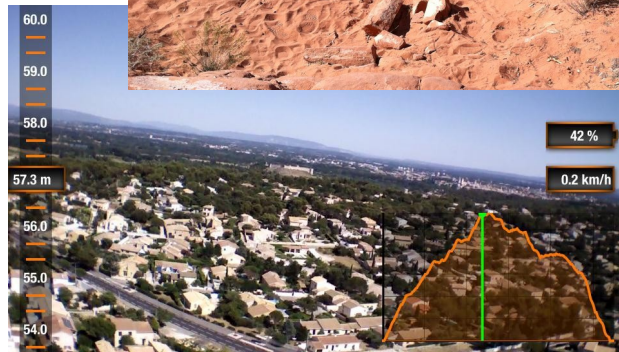


1. DESCRIPTION

L'AR.Drone est un hélicoptère quadrirotor principalement dédié au divertissement qui peut se piloter avec un smartphone via une liaison Wi-Fi. Les données de vol peuvent être mémorisées par l'ajout d'un enregistreur de vol GPS.



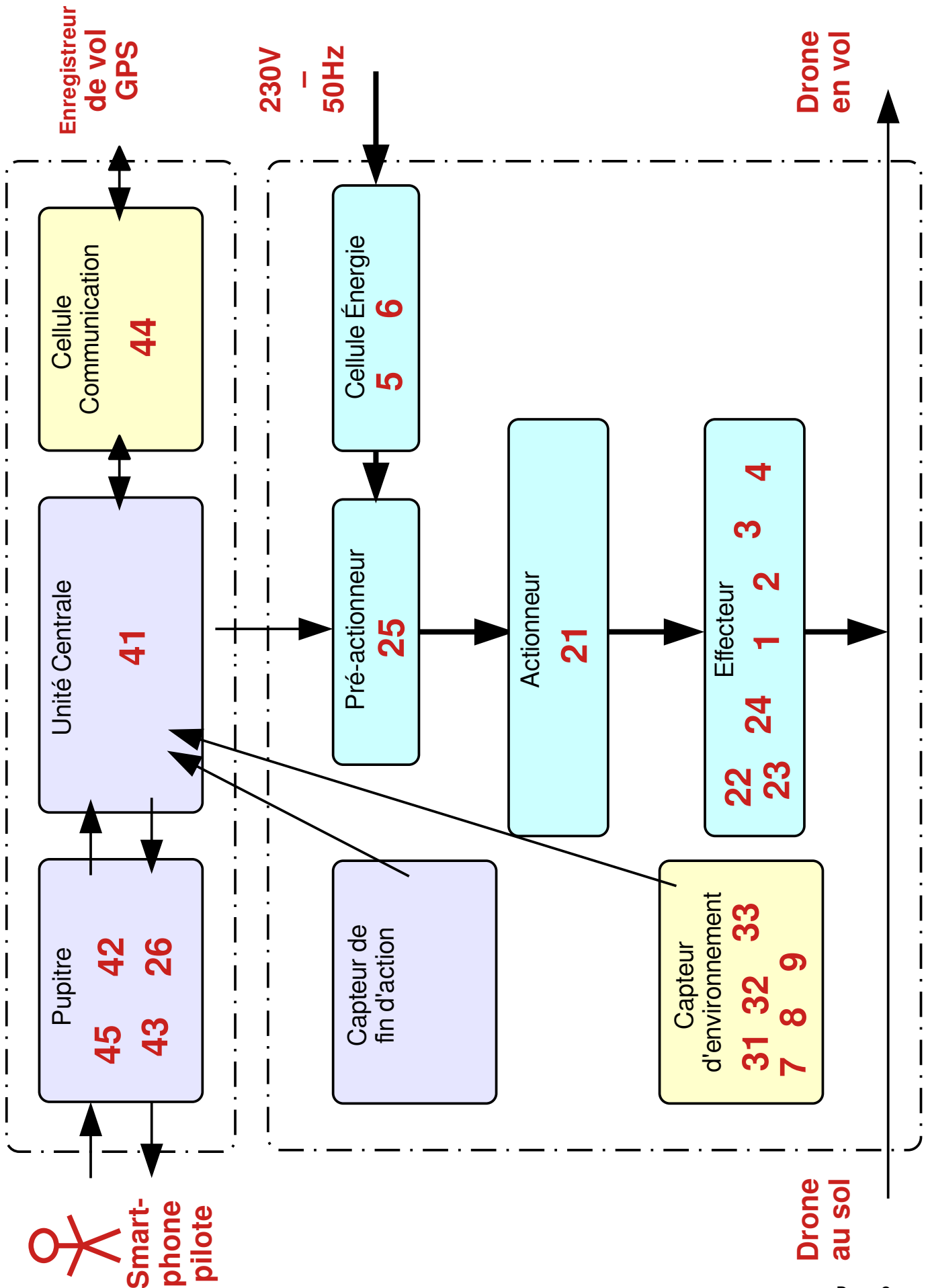
Les composants sont :

- 1 : Châssis
- 2 : Carène extérieure
- 3 : Croix centrale
- 4 : Capot central
- **Bloc moteur (4x) :**
 - 21: Moteur
 - 22 : Hélice avec son axe (2 hélices sens horaire et 2 hélices sens anti-horaire)
 - 23 : Engrenage moteur
 - 24 : Engrenage hélice
 - 25 : Carte de contrôle moteur
 - 26 : Led moteur
- 5 : Batterie
- 6 : Chargeur de batterie
- **Carte de navigation :**
 - 31 : Accéléromètre 3 axes
 - 32 : Gyroscope 2 axes
 - 33 : Magnétomètre (boussole)
- 7 : Sonar (6m)
- 8 : Caméra frontale (720p)
- 9 : Caméra ventrale
- **Bloc électronique**
 - 41 : Carte mère
 - 42 : Bouton reset
 - 43 : Led (sous-tension)
 - 44 : Prise USB (pour l'enregistreur de vol GPS)
 - 45 : Émetteur - récepteur Wifi



2. SCHÉMA ARCHITECTURALE

Placer sur le schéma les composants du système (utiliser les repères (numéros de 1 à 45)).



3. SCHÉMA FONCTIONNEL

Sur le schéma compléter la chaîne d'information et la chaîne d'énergie en y ajoutant les fonctions, les éléments extérieurs et les composants du système (utiliser les repères (numéros de 1 à 45)).

